每周工作报告

2018年9月21日 刘成真

# 工作计划

学习ROS基本架构和基本操作。

**二、工作进展**

阅读ROS Tutorials，ROS机器人程序设计书籍。

学习ROS系统的基本架构及典型的工作方式，创建工作空间，编译ROS功能包，使用主题与节点交互。

运行一些示例代码，了解在代码中包含不同级别不同详细程度的日志信息，使用rxplot绘制标量数据曲线。学习ROSbag工具记录和回放主题中的消息，如何使用rxbag查看消息回放包文件的内容。

# 遇到问题

1. 工作电脑为笔记本电脑，学习电脑是台式机，无法在工作闲暇之余学习ROS系统。
2. 对ROS系统理解较为浅显，暂无法举一反三，灵活运用。

**下周计划**

1. 阅读成熟的ROS机器人编写思路，扩展广度。
2. 阅读ROS机器人程序设计，扩展知识深度。